

Algèbre

Durée : 3h le mardi 1 juillet
Documents et calculatrices autorisés

Exercice 1. Soit A la matrice de $M_3(\mathbb{Q})$ donnée par

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

1. Calculer A^3 .
2. Calculer $\det(A)$, en déduire que A est inversible.
3. Déterminer l'inverse de A .

Exercice 2. Mettre sous forme matricielle puis résoudre à l'aide du pivot de Gauß le système

$$\begin{cases} x - y + z + t = 5 \\ 2x + 3y + 4z + 5t = 8 \\ 3x + y - z + t = 7 \end{cases} \quad \text{pour } (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$$

Exercice 3. Soit f l'application définie par

$$f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4 \\ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} x - y - 2z - 3t \\ 2x - 2y - 3z - 6t \\ -x + y + z + 3t \\ x + y + z + t \end{bmatrix}$$

1. Montrer que l'application f est linéaire.
2. Donner la matrice $\text{mat}_{\mathcal{B}}(f)$: matrice de f dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 .
3. Déterminer $\ker(f)$.
4. Déterminer le rang de f .
5. L'application f est-elle injective ? surjective ? bijective ?

Exercice 4. Soit A la matrice de $M_3(\mathbb{Q})$ donnée par

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & -2 \\ 3 & 1 & -4 \end{bmatrix}$$

1. Déterminer le polynôme caractéristique de A .
2. Déterminer les valeurs propres de A .
3. Pour chacune des valeurs propres de A , calculer une base de l'espace propre associé.
4. Justifier que la matrice A est diagonalisable.
5. Déterminer une matrice P inversible et une matrice D diagonale telles qu'on ait $A = PDP^{-1}$.
6. Calculer A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

Exercice 5. Parmi les ensembles suivants déterminer ceux qui sont des sous-espaces vectoriels de \mathbb{R}^3 . Justifier.

1. $A = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - 2y + z = 0\}$.
2. $B = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + zx = 0\}$.
3. $C = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y = 0 \text{ et } x + y + 4z = 0\}$.

Exercice 6. On munit \mathbb{R}^3 du produit scalaire usuel et on note \mathcal{C} la base canonique. On pose

$$u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad u_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

1. Montrer que la famille (u_1, u_2, u_3) est une base de \mathbb{R}^3 .
2. Appliquer la méthode d'orthonormalisation de Gram-Schmidt à la base (u_1, u_2, u_3) pour obtenir une base $\mathcal{B} = (w_1, w_2, w_3)$ orthonormalisée.

On note $P = P_{\mathcal{C}, \mathcal{B}}$ la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{C} .

3. Vérifier que la matrice P est orthogonale et calculer son déterminant.
4. Déterminer si la base \mathcal{B} est directe ou indirecte.

Exercice 7. Soit A une matrice orthogonale de $M_n(\mathbb{R})$, c'est-à-dire, vérifiant ${}^t A \times A = I_n$.

1. Montrer que le déterminant de A est soit 1 soit -1 . (utiliser des propriétés du déterminant)
2. En déduire que A est inversible, d'inverse ${}^t A$.

Exercice 8. On munit \mathbb{R}^3 du produit scalaire usuel et on note \mathcal{C} la base canonique de \mathbb{R}^3 . Soit F le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 donné par

$$F = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x + 2y - z = 0 \right\}.$$

1. Donner une base de F et une base de F^\perp .
2. Déterminer une base orthonormée $\mathcal{B} = (w_1, w_2, w_3)$ de \mathbb{R}^3 telle que (w_1, w_2) soit une base de F et (w_3) soit une base de F^\perp .

On note p la projection orthogonale sur F et s la symétrie orthogonale par rapport à F .

3. Pour tout u de \mathbb{R}^3 exprimer $p(u)$ et $s(u)$ en fonction de u et de w_3 .
4. Déterminer les matrices représentatives de p et de s relativement à la base \mathcal{B} .
5. Déterminer les matrices représentatives de p et de s relativement à la base \mathcal{C} .