

(Les six exercices sont indépendants. Un soin tout particulier sera apporté à la rédaction des réponses)

Exercice 1 *Correction :*

1. (a) 1pt La matrice A des coefficients techniques est donnée par :

$$A = \begin{pmatrix} 0,3 & 0,3 & 0,3 \\ 0,4 & 0,1 & 0,4 \\ 0,3 & 0,4 & 0,2 \end{pmatrix}$$

- (b) 0,5pt Le vecteur c de la demande extérieure est donné par :

$$c = \begin{pmatrix} 50000 \\ 75000 \\ 125000 \end{pmatrix}.$$

- (c) 1pt L'équilibre de cette économie peut être traduit par l'égalité matricielle :

$$\begin{pmatrix} 0,3 & 0,3 & 0,3 \\ 0,4 & 0,1 & 0,4 \\ 0,3 & 0,4 & 0,2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 50000 \\ 75000 \\ 125000 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow Aq + c = q \Leftrightarrow q - Aq = c.$$

2. 0,5pt Le système de Leontief $(I - A)q = c$ correspondant est donné par $\begin{pmatrix} 0,7 & -0,3 & -0,3 \\ -0,4 & 0,9 & -0,4 \\ -0,3 & -0,4 & 0,8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 50000 \\ 75000 \\ 125000 \end{pmatrix}.$

3. 2,5pts La solution du système précédent est donnée par $\begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} 791985 \\ 818702 \\ 862595 \end{pmatrix}$. On obtient cette solution par

exemple avec les formules de Cramer : on a $\det(A) = \begin{vmatrix} 0,7 & -0,3 & -0,3 \\ -0,4 & 0,9 & -0,4 \\ -0,3 & -0,4 & 0,8 \end{vmatrix} = 0,1310$ et

$$\bullet q_1 = \frac{\begin{vmatrix} 50000 & -0,3 & -0,3 \\ 75000 & 0,9 & -0,4 \\ 125000 & -0,4 & 0,8 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{1,0375 \times 10^5}{0,1310} \simeq 791985,$$

$$\bullet q_2 = \frac{\begin{vmatrix} 0,7 & 50000 & -0,3 \\ -0,4 & 75000 & -0,4 \\ -0,3 & 125000 & 0,8 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{1,0725 \times 10^5}{0,1310} \simeq 818702,$$

$$\bullet q_3 = \frac{\begin{vmatrix} 0,7 & -0,3 & 50000 \\ -0,4 & 0,9 & 75000 \\ -0,3 & -0,4 & 125000 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{1,13 \times 10^5}{0,1310} \simeq 862595.$$

- 0,5pt Le niveau de production de chacun des 3 secteurs pour satisfaire les demandes est alors

$$\begin{cases} 791985 \text{ unités de } S_1 \\ 818702 \text{ unités de } S_2 \\ 862595 \text{ unités de } S_3 \end{cases}.$$

Exercice 2 *Correction :*

On rappelle que le **rang** d'une matrice quelconque A est égal au plus grand entier s tel que l'on puisse extraire de A une matrice carrée d'ordre s inversible, c'est-à-dire de déterminant non nul.

1. 1pt A étant de taille 4×3 , on a $rg(A) \leq 3$. Déterminons si le rang de A est égal à 3. On a

$$\begin{vmatrix} 2 & -3 & -4 \\ 3 & 1 & 5 \\ -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -3 & -4 \\ 3 & 1 & 5 \\ 0 & 2 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -3 & -4 \\ 3 & 1 & 5 \\ -1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 5 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 4 \end{vmatrix} = 0,$$

donc $rg(A) < 3$. Ensuite, on remarque aisément que $\begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$ est une matrice inversible donc $rg(A) = 2$.

2. 1pt A est encore ici de taille 4×3 donc on a $rg(A) \leq 3$. Déterminons si le rang de A est égal à 3.

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 7 \\ -2 & 0 & -10 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 7 \\ 1 & 3 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -2 & 0 & -10 \\ 1 & 3 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 7 \\ -2 & 0 & -10 \\ 1 & 3 & -1 \end{vmatrix} = 0,$$

donc $rg(A) < 3$. On remarque ensuite que $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ est une matrice inversible donc $rg(A) = 2$.

3. 1pt Comme $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ -1 & 2 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} = 0$, $rg(A) < 4$. Mais on remarque que $\begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} = -10 \neq 0$, on a $rg(A) = 3$.

Exercice 3 Correction :

1. 0,5pt A est un s.e.v. ($\forall u, v \in A, \forall \lambda \in \mathbb{R}, u + v \in A$ et $\lambda u \in A$.)
2. 0,5pt B n'est pas un s.e.v. ($(0, 0, 0) \notin B$.)
3. 0,5pt C est un s.e.v. ($\forall u, v \in C, \forall \lambda \in \mathbb{R}, u + v \in C$ et $\lambda u \in C$.)
4. 0,5pt D n'est pas un s.e.v. ($(0, 0, 0) \notin D$.)
5. 0,5pt E n'est pas un s.e.v. ($(0, 0, 0) \notin E$.)
6. 0,5pt F est un s.e.v. ($\forall u, v \in F, \forall \lambda \in \mathbb{R}, u + v \in F$ et $\lambda u \in F$.)

Exercice 4 Correction :

1. 0,5pt $A + 4I_3 = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3+4(1) & 1+4(0) & 1+4(0) \\ 1+4(0) & -3+4(1) & 1+4(0) \\ 1+4(0) & 1+4(0) & -3+4(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = B$.
2. 0,5pt $B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 3B$.
3. 1pt $B^2 = 3B \Leftrightarrow (A + 4I_3)^2 = 3(A + 4I_3) \Leftrightarrow A \times A + A \times (4I_3) + (4I_3) \times A + (4I_3) \times (4I_3) = 3A + 12I_3 \Leftrightarrow A^2 + 8A + 16I_3 = 3A + 12I_3 \Leftrightarrow A^2 + 5A = -4I_3 \Leftrightarrow A \left[-\frac{1}{4}(A + 5I_3) \right] = I_3$.
4. 1pt On sait qu'une matrice carrée $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ est inversible s'il existe une matrice $C \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ telle que $A \times C = I_3$, C étant dans ce cas l'inverse de A . D'après la question précédente, si on pose $C = -\frac{1}{4}(A + 5I_3)$, on a $A \times C = I_3$ ce qui prouve que A est inversible et que $A^{-1} = C = -\frac{1}{4}(A + 5I_3)$ soit

$$A^{-1} = -\frac{1}{4} \left(\begin{pmatrix} -3 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} + 5 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = -\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/2 & -1/4 & -1/4 \\ -1/4 & -1/2 & -1/4 \\ -1/4 & -1/4 & -1/2 \end{pmatrix},$$

ce qui prouve que, grâce à des relations matricielles spécifiques, il est possible de déterminer l'inverse d'une matrice sans le calculer.

Exercice 5 Correction :

1. 1pt $\begin{cases} 2x + y = 1 \\ 3x + 7y = -2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = 1 - 2x \\ 3x + 7(1 - 2x) = -2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{9}{11} \\ y = -\frac{7}{11} \end{cases}$
2. 1pt $\begin{cases} 2x + y = 1 \\ 3x + 7y = -2 \end{cases} \begin{matrix} (L_1) \\ (L_2) \leftarrow 2(L_2) - 3(L_1) \end{matrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = 1 \\ 11y = -7 \end{cases} \begin{matrix} (L_1) \leftarrow \frac{1}{2}(L_1) - \frac{1}{22}(L_2) \\ (L_2) \leftarrow \frac{1}{11}(L_2) \end{matrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{9}{11} \\ y = -\frac{7}{11} \end{cases}$

3. 1pt $(S) \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow AX = B$. Si A est inversible, $X = A^{-1}B$. On trouve facilement $A^{-1} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 7 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$ et $X = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 7 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{9}{11} \\ -\frac{7}{11} \end{pmatrix}$.
4. 1pt $x = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 7 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{9}{11}$, $y = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -2 \end{vmatrix}}{|A|} = -\frac{7}{11}$.

Exercice 6 *Correction :*

1. • 1pt En appelant x la distance de plat, y la distance en montée dans le sens Issy vers Labat et z la distance en descente toujours dans le même sens, on obtient le système de deux équations à trois inconnues suivant :

$$(S) \begin{cases} \frac{x}{20} + \frac{y}{15} + \frac{z}{30} = 2 & (L_1) \\ \frac{x}{20} + \frac{y}{30} + \frac{z}{15} = 3 & (L_2) \end{cases}$$

donc pas assez d'équations pour déterminer x , y et z . Mais fort heureusement, pour cette question spécifique, on ne cherche pas x , y et z mais simplement $x + y + z$. Il suffit donc de résoudre le système par exemple en fonction de z , c'est-à-dire exprimer x et y en fonction de z (traiter z comme un paramètre). Puis on ajoute x , y et z . On a

$$\begin{cases} \frac{x}{20} + \frac{y}{15} + \frac{z}{30} = 2 & (L_1) \leftarrow (L_1) \times 60 \\ \frac{x}{20} + \frac{y}{30} + \frac{z}{15} = 3 & (L_2) \leftarrow (L_2) \times 60 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x + 4y + 2z = 120 & (L_1) \\ 3x + 2y + 4z = 180 & (L_2) \leftarrow (L_2) - (L_1) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x + 4y + 2z = 120 & (L_1) \leftarrow (L_1) + 2(L_2) \\ -2y + 2z = 60 & (L_2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z + 80 \\ y = z - 30 \end{cases}$$

Finalement, $x + y + z = (-2z + 80) + (z - 30) + z = 50$, donc la distance d'Issy à Labat est de 50km.

- 0,5pt Étant donné que le cycliste met plus de temps au retour qu'à l'aller, la ville d'Issy est la plus haute des deux villes.
2. 1,5pt On a une équation supplémentaire, le système (S) s'écrit maintenant

$$\begin{cases} x = -2z + 80 \\ y = z - 30 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z + 80 & (L_1) \\ y = z - 30 & (L_2) \\ \left(\frac{x}{30} + \frac{y}{20} + \frac{z}{40}\right) + \left(\frac{x}{30} + \frac{z}{20} + \frac{y}{40}\right) = 3 + \frac{2}{3} & (L_3) \leftarrow 120 \times (L_3) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z + 80 & (L_1) \\ y = z - 30 & (L_2) \\ 8x + 9y + 9z = 440 & (L_3) \leftarrow (L_3) - 8(L_1) - 9(L_2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z + 80 \\ y = z - 30 \\ 0 = -2z + 70 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 10 \\ y = 5 \\ z = 35 \end{cases}$$