

Analyse Numérique

Fiche 2 - Interpolation polynomiale.

Exercice 1 Montrer que le déterminant de Vandermonde vérifie :

$$V_{n+1}(x_0, \dots, x_n) = \begin{vmatrix} 1 & x_0 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \dots & x_n^n \end{vmatrix} = \prod_{0 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i).$$

Exercice 2 Soit le polynôme $P(x) = 1 - x + x^2$.

1. Décomposer P dans la base de Lagrange relative aux points : $x_0 = -1$, $x_1 = 2$ et $x_2 = 3$.
2. Même question, par rapport à la base de Newton.

Exercice 3 On considère la fonction intégrale, $I(k) = \int_0^{\pi/2} \frac{dx}{[1 - (\sin k)^2 \sin^2 x]^{1/2}}$.

Donner une valeur approchée de $I(3,5)$, sachant que :

$$I(1) = 1,5709, I(4) = 1,5727 \text{ et } I(6) = 1,5751,$$

1. en utilisant la formule d'interpolation de Lagrange,
2. en utilisant la formule de Newton.

Exercice 4 Soit f une fonction définie sur l'intervalle $[a; b]$. Considérons la subdivision $(x_i)_{0 \leq i \leq n}$ de $n + 1$ points distincts de $[a; b]$. Montrer que les polynômes $(L_i)_{0 \leq i \leq n}$ de la base de Lagrange associée vérifient les relations suivantes :

$$\begin{aligned} \text{a)} \quad & \sum_{i=0}^n x_i^k L_i(x) = x^k & \text{b)} \quad & \sum_{i=0}^n \frac{x_i^k}{\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}} (x_i - x_j)} = \delta_{k,n} \\ \text{c)} \quad & \sum_{i=0}^n (x_i - x)^j L_i(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } j = 0 \\ 0 & \text{si } 1 \leq j \leq n \end{cases} & \text{d)} \quad & f[x_0, x_1, \dots, x_n] = \sum_{i=0}^n \frac{f(x_i)}{\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}} (x_i - x_j)}. \end{aligned}$$

Exercice 5 Soit f une fonction de classe $C^{n+1}[a; b]$ et P_n le polynôme interpolant f en $n + 1$ points x_0, \dots, x_n appartenant à $[a; b]$. On sait que : $\exists \xi \in [\min(x, \min_k x_k); \max(x, \max_k x_k)]$ tel que :

$$e_n(x) = f(x) - p_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x - x_i) f^{(n+1)}(\xi).$$

1. Montrer que la suite $(P_n)_n$ converge uniformément vers f sur $[a; b]$ lorsque $f(x) = e^x$ ou $f(x) = \sin x$.
2. Montrer que : $\exists \xi \in [a; b]$ tel que $f[x_0, \dots, x_n] = \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!}$.
3. Montrer que $f[\underbrace{x, \dots, x}_{(n+1)\text{fois}}] = \frac{f^{(n)}(x)}{n!}$.
4. Montrer que les différences divisées d'ordre $n+1$ d'un polynôme de degré $\leq n$ sont toutes nulles. Réciproque ?

Exercice 6 Soit T_n la suite de fonctions données pour tout $x \in \mathbb{R}$ par :

$$\begin{aligned} T_0(x) &= 1, T_1(x) = x, \\ T_{n+1}(x) &= 2xT_n(x) - T_{n-1}(x), \text{ pour } n \geq 1. \end{aligned}$$

- Montrer que T_n est un polynôme. Quels sont son degré et son coefficient du plus haut degré ? (Polynômes de Tchebychev).
- Montrer que pour tout réel $t \in [-1; 1]$, on a $T_n(t) = \cos(n \arccos t)$ ($n \geq 0$).
- Montrer que le polynôme T_n possède n zéros réels notés $(t_k)_{k=0, \dots, n-1}$ et $n+1$ points extrêmes notés $(t'_k)_{k=0, \dots, n}$ sur l'intervalle $[-1; 1]$. Les zéros $(t_k)_{k=0, \dots, n-1}$ de T_n sont appelés points de Tchebychev sur $[-1; 1]$.
- Effectuer un changement de variable pour ramener $[-1; 1]$ à un intervalle $[a; b]$ donné. Écrire les points de Tchebychev sur l'intervalle $[a; b]$.
- Soit f une fonction de $\mathcal{C}^{n+1}[a; b]$ et P_n le polynôme interpolant f aux points de Tchebychev de l'intervalle $[a; b]$. Montrer la majoration

$$|f(x) - P_n(x)| \leq \frac{M_n(b-a)^{n+1}}{(n+1)!2^{2n+1}} \text{ où } M_n = \sup_{x \in [a; b]} |f^{(n+1)}(x)|.$$

- Montrer que la majoration ci-dessus est optimale parmi tous les choix possibles de points d'interpolation.

Exercice 7 Soit f une fonction de classe \mathcal{C}^1 sur $[0; 1]$, et soit H le polynôme d'interpolation cubique de Hermite aux points 0 et 1, c'est-à-dire le polynôme H de degré ≤ 3 vérifiant :

$$H(0) = f(0), H(1) = f(1), H'(0) = f'(0) \text{ et } H'(1) = f'(1).$$

- Montrer qu'un tel polynôme existe et est unique.
- Écrire ce polynôme à l'aide des polynômes de la base de Lagrange.
- On suppose que f est une fonction de classe \mathcal{C}^4 et on se propose d'estimer l'erreur $R(x) = f(x) - H(x)$. Pour tout x différent de 0 et de 1, on pose

$$F(t) = R(t) - t^2(t-1)^2S(x)$$

où l'on choisit $S(x)$ de façon que F s'annule en $t = x$. Montrer qu'il existe un $\xi \in]0; 1[$ tel que

$$S(x) = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!}.$$

- Montrer que H admet une représentation de Newton du type

$$H(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3(x-1).$$

Donner les coefficients a_j pour $j = 0, \dots, 3$ en fonction des différences divisées à arguments éventuellement répétés de f . Écrire la table de l'algorithme de Newton correspondante.

- Retrouver le résultat de la question 3., en utilisant les différences divisées.
- Soit $f \in \mathcal{C}^4[a; b]$ et soit

$$h = \frac{b-a}{n}, x_j = a + jh, 0 \leq j \leq n.$$

Soit g la fonction polynomiale telle que $g|_{[x_j; x_{j+1}]}$ soit l'interpolant cubique de Hermite de $f|_{[x_j; x_{j+1}]}$.

– Quelle est la classe de g ?

– Évaluer $\max_{x \in [a; b]} |f(x) - g(x)|$ en fonction de h et de $\max_{x \in [a; b]} |f^{(4)}(x)|$.