

Géométrie affine en L3 Mathématiques à l'ULCO

Examen du 28 mai 2026 de 13h30 à 16h30

Responsable: Isar Stubbe

Sans documents, sans calculatrice.

Dans ce sujet, tout espace vectoriel est supposé de dimension finie sur un corps K .

4

1. Soit V un espace vectoriel.

1 (a) Définir 'repère affine' d'un sous-espace affine $A \subseteq V$.

1 (b) Montrer que, si $\{a_0, \dots, a_k\}$ est un repère affine de A , alors tout $x \in A$ s'écrit d'au plus une façon comme barycentre des points a_0, \dots, a_k .

Maintenant on pose $V = \mathbb{R}^3$.

1 (c) Montrer que $(-1, 2, 1), (0, 1, 1), (1, 0, 2), (-1, 0, -1)$ est un repère affine de \mathbb{R}^3 .

1 (d) Calculer les coordonnées barycentriques de $(2, 1, 1)$ relativement à ce repère.

2. Soit une application affine $g: V \rightarrow W$ entre espaces vectoriels.

3

1 (a) Montrer que l'image par g d'un sous-espace affine de V est un sous-espace affine de W .

1 (b) Montrer que l'image par g d'une paire d'espaces affines *parallèles* de V est une paire d'espaces affines *parallèles* de W .

1 (c) Donner un exemple d'une application affine g envoyant une paire de sous-espaces affines *non-parallèles* de V sur une paire de sous-espaces affines *parallèles* de W . (Préciser les espaces V et W ainsi que l'action de g .)

3. Soit V un espace vectoriel.

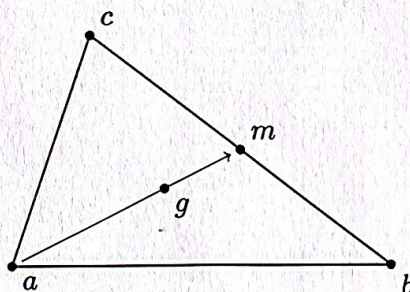
6

1 (a) Définir 'dilatation' $d \in D(V)$.

1 (b) Donner (sans démonstration) la classification des dilatations selon leurs points fixes.

1 (c) Pour $u, v, w \in V$ trois points distincts et alignés, montrer qu'il existe une unique dilatation d telle que $d(u) = u$ et $d(v) = w$. (Attention: démontrer l'existence et l'unicité!)

On suppose maintenant que $\text{car}(K) \notin \{2, 3\}$. Soit un triangle abc dans V , et notons par g son isobarycentre. Soit la dilatation $d \in D(V)$ de centre g et envoyant a sur le milieu m du côté opposé.



1 (d) Si $x = \alpha a + \beta b + \gamma c$ en coordonnées barycentriques, donner $d(x)$ en coordonnées barycentriques.

1 (e) Calculer $d(b)$, $d(c)$ et $d(m)$, puis situer géométriquement ces points.

(suite au verso)

1 a. cours

b. cours

c. $a = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ $b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $c = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$ $d = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

est repère affine de \mathbb{R}^3 ssi

$\{b-a, c-a, d-a\}$ est base, ssi

$$\det \begin{pmatrix} b-a & c-a & d-a \end{pmatrix} \neq 0$$

(et on vérifie par un calcul que $\det = 2$)

d. on cherche l'unique solⁿ $(\alpha, \beta, \gamma, \delta)$ à

$$\begin{pmatrix} a & b & c & d \\ \hline 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \\ \delta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

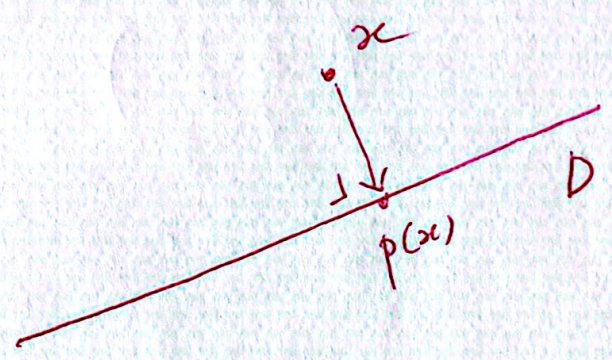
et on trouve $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) = (-3, 7, -2, -1)$.

2 a. cours

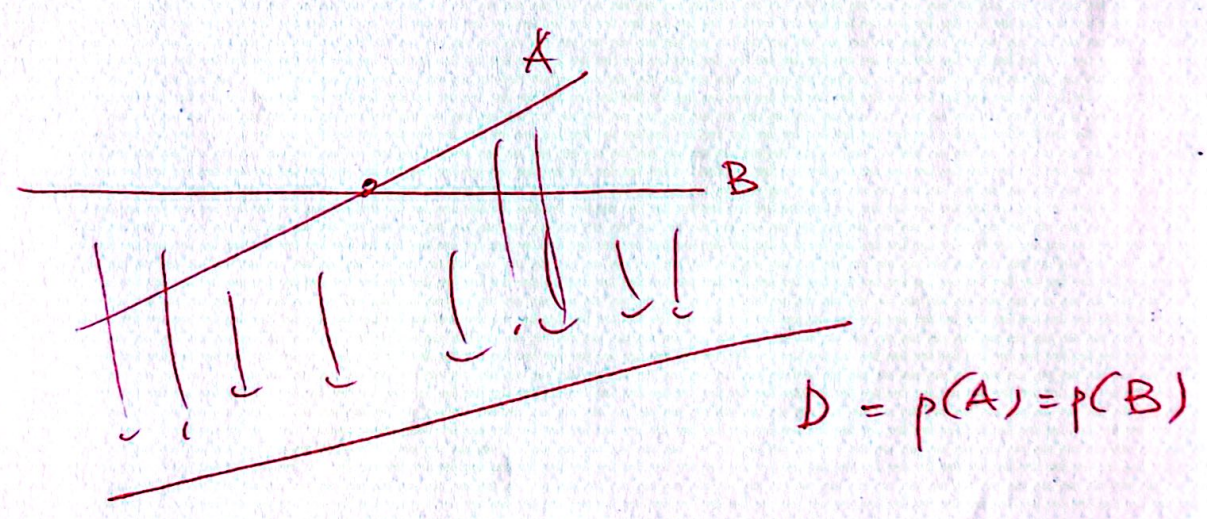
le. cours.

c. une projection ^{orthogonale} affine $p: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

du plan (sur une droite affine),

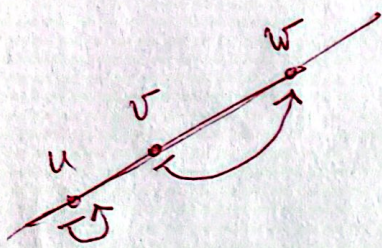


envoie toute paire de droites
 non-orth. à D sur D, et donc
 sur une paire de droites parall.



- 3a cours
- b cours
- c cours

existence: homothétie de centre u
 et rapport $\lambda := \frac{w-u}{v-u}$,



i.e. $d(x) = \lambda(x-u) + u$

où $\lambda \in \mathbb{R}$ est l'unique scalaire

tq. $\lambda(v-u) = w-u$

unicité: si d' est une dilatation tq. $d'(u) = u$
 et $d'(v) = w$, alors $d^{-1} \circ d'$ est une dilatation
 ayant au moins deux pts fixes, donc d est id,
 donc $d = d'$.

d $d(x) = \lambda(x-g) + g$

où $\lambda \in \mathbb{K}$ est l'unique scalaire tel que

$$\lambda = \frac{m-g}{a-g}$$

$$\Leftrightarrow \lambda(a-g) = m-g$$

$$\Leftrightarrow \lambda \left(a - \frac{a+b+c}{3} \right) = \frac{b+c}{2} - \frac{a+b+c}{3}$$

$$\Leftrightarrow \lambda = -\frac{1}{2}$$

donc

$$d(\alpha a + \beta b + \gamma c) = -\frac{1}{2} \left(\left(\alpha - \frac{1}{3}\right)a + \left(\beta - \frac{1}{3}\right)b + \left(\gamma - \frac{1}{3}\right)c \right) + \left(\frac{a+b+c}{3} \right)$$

$$= \frac{1-\alpha}{2} a + \frac{1-\beta}{2} b + \frac{1-\gamma}{2} c$$

e. $d(b) = \frac{a+c}{2} = \text{milieu du segment } ab$

$d(c) = \frac{a+b}{2} = \text{milieu du segment } ab$

$d(m) = d\left(\frac{1}{2}b + \frac{1}{2}c\right) = \frac{1}{2}a + \frac{1}{2}\left(\frac{b+c}{2}\right) = \frac{a+m}{2}$

= milieu du segment am .

$$\begin{pmatrix} \alpha = 0 \\ \beta = \frac{1}{2} \\ \gamma = \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

4. a Casus
b notons

$$M = \begin{pmatrix} 15/25 & -20/25 & 0 \\ 12/25 & 9/25 & -20/25 \\ 16/25 & 12/25 & 15/25 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 \cdot 5/5^2 & -4 \cdot 5/5^2 & 0 \\ 3 \cdot 4/5^2 & 3 \cdot 3/5^2 & -4 \cdot 5/5^2 \\ 4 \cdot 4/5^2 & 3 \cdot 4/5^2 & 3 \cdot 5/5^2 \end{pmatrix}$$

alors $M^t M = I$ donc $f \in \mathcal{O}(\mathbb{R}^3)$

c. • $\det(M) = 1$ donc rotation

• $\text{tr}(M) = \frac{39}{25}$ donc ~~cos~~ $\cos \theta = \frac{\text{tr}(M) - 1}{2} = 0.28$

donc (selon tableau) $\theta \approx 73^\circ$

• esp. propre de val. propre $\lambda = 1$: $\text{Ker}(M - I)$

$$= \text{Ker} \begin{pmatrix} -10/25 & 20/25 & 0 \\ 12/25 & -16/25 & -20/25 \\ 16/25 & 12/25 & -10/25 \end{pmatrix} = \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

donc axe de rotation est $\mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$

• Soit $u = \begin{pmatrix} 1 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $w = M \cdot v = \begin{pmatrix} -1/2 \\ 3/5 \\ 4/5 \end{pmatrix}$
(dir. de l'axe) (ainsi $v \perp u$)

alors $\det(u, v, w) > 0$ donc anti-horlogique

("vue par u")

