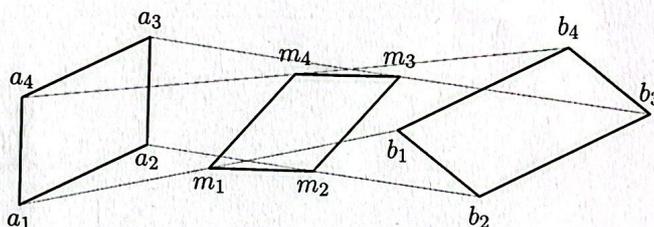


Sans documents, sans calculatrice.

1. Soit un espace vectoriel V de dimension finie sur un corps K .

- 4
- 1 (a) Donner la définition de 'sous-espace affine'.
 - 1 (b) Démontrer que l'intersection de sous-espaces affines est un sous-espace affine ou vide.
 - 2 (c) Dans \mathbb{R}^3 , calculer l'intersection de $A = \mathbb{R}(-1, 0, 1) + \mathbb{R}(1, 1, 1) + (2, -1, 2)$ et $B : 3x - 2y + z = 2$.

2. Pour les deux parallélogrammes $a_1a_2a_3a_4$ et $b_1b_2b_3b_4$ ci-dessous (dans le plan \mathbb{R}^2), montrer que les milieux m_i des segments $a_i b_i$ forment aussi un parallélogramme.



3. Soient V et W des espaces vectoriels de dimensions finies sur un corps K .

- 5
- 2 (a) Montrer que, pour toute translation $t: V \rightarrow V$ et toute application linéaire $f: V \rightarrow W$, il existe une unique translation $t': W \rightarrow W$, telle que $f \circ t = t' \circ f$.
 - 2 (b) Montrer que, si $t \circ f = t' \circ f'$ pour deux translations $t, t': V \rightarrow V$ et deux applications linéaires $f, f': V \rightarrow W$, alors $t = t'$ et $f = f'$.
 - 1 (c) Donner la définition de 'application affine' entre deux espaces vectoriels. Pourquoi les points (a) et (b) sont-ils pertinents pour cette définition?

4. Soit abc un triangle dans un plan vectoriel V sur un corps K , et notons par $p: V \rightarrow V$ la projection affine d'axe ab et de direction ac .

- 4
- 1 (a) Déterminer $p(a)$, $p(b)$ et $p(c)$.
 - 1 (b) En déduire que la description explicite de p en termes de barycentres est

$$p: V \rightarrow V: (\alpha a + \beta b + \gamma c) \mapsto ((\alpha + \gamma)a + \beta b).$$

- 2 (c) Pour $a = (-1, 1)$, $b = (0, 2)$ et $c = (3, -1)$ dans $V = \mathbb{R}^2$, calculer l'image par p de $x = (2, 3)$.

5. Soit l'application linéaire

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \frac{7}{9} & -\frac{4}{9} & -\frac{4}{9} \\ -\frac{4}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{8}{9} \\ -\frac{4}{9} & -\frac{8}{9} & \frac{1}{9} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

et considérons l'espace vectoriel \mathbb{R}^3 avec sa géométrie euclidienne usuelle.

- 1 (a) Montrer que $f \in O(\mathbb{R}^3)$.
- 3 (b) Déterminer le type et les éléments géométriques de f .

fin

$$1c \quad A = \mathbb{R} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow A: x - 2y + z = 6$$

$$\text{donc } A \cap B = \begin{cases} x - 2y + z = 6 \\ 3x - 2y + z = 2 \end{cases}$$

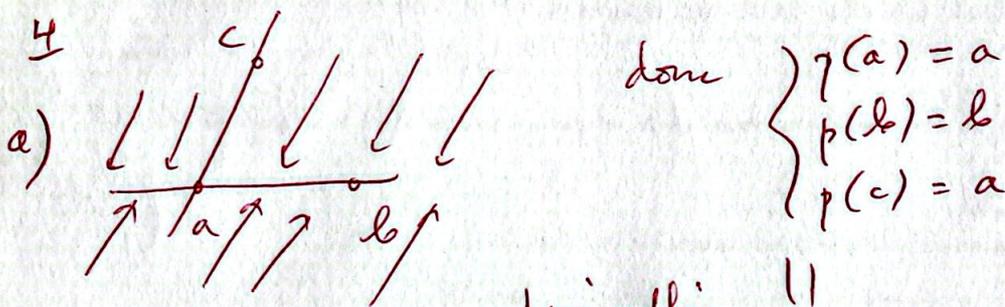
$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{droite affine}$$

$$\cong \quad a_1 a_2 a_3 a_4 \text{ parall} \Leftrightarrow a_4 = a_1 - a_2 + a_3$$

$$b_1 b_2 b_3 b_4 \text{ parall} \Leftrightarrow b_4 = b_1 - b_2 + b_3$$

$$m_i = \frac{1}{2} a_i + \frac{1}{2} b_i \quad \text{car milieu}$$

$$\Rightarrow m_4 = m_1 - m_2 + m_3 \quad \text{donc parall.}$$



b) $p(\alpha a + \beta b + \gamma c) = \alpha p(a) + \beta p(b) + \gamma p(c) = (\alpha + \gamma)a + \beta b$
 Proj affine !!

c) on a $x = -\frac{3}{2}a + \frac{7}{3}b + \frac{1}{6}c$

donc $p(x) = \left(-\frac{3}{2} + \frac{1}{6}\right)a + \frac{7}{3}b = \left(\frac{4}{3}, \frac{10}{3}\right)$

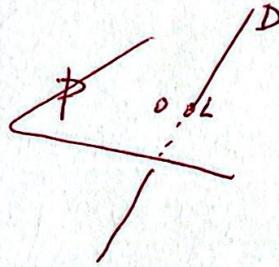
5/

a) $A^2 = I$ (par calcul)

b) $\det(A) = -1$ donc rotaxion

$$-1 + 2\cos\theta = \text{tr}(A) \Leftrightarrow \cos\theta = 1 \Leftrightarrow \underline{\theta = 0}$$

donc la partie "rotation" est triviale,
donc il s'agit d'un réflexion orthog



plan $P =$ pts fixes $= \text{Ker}(A - I) = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$

} droite $D = \text{Ker}(A + I) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$.
